



بـ

٢١/٥/٩٦-٥

# G.P.S

## اساس، مفاهیم، کاربردها

بر پایه نشریه «تکنیک‌شناسی G.P.S»  
اثر دانشگاه ملبورن و دپارتمان هوافضای استرالیا

ترجمه و هم‌افزایی:  
بردیا نعمت‌نژاد

فارغ‌التحصیل رشته مهندسی ژئوماتیک از دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی

۱۳۹۶

۵-۹۶/۵/۲۱

ج

سرشناسه و نام پدیدآورنده:

عنوان کتاب:

موضوع:

مشخصات نشر:

مشخصات ظاهری:

تاریخ و نوبت چاپ: اول / ۱۳۹۶

## سرآغاز

در دنیای پر سرعت امروزه و از پی آن انتشار بی وقفه مقالات و جزوایت علمی از یک سو و محدودیت اوقات و دسترسی به این همه اطلاعات تولیدی از سویی دیگر، پراکندگی شایعی را در عرصه علوم ایجاد کرده است، بدون شک برای هر دانش پژوهی وصال به کلیه اطلاعات، هدفی به غایت غامض و سنگین می نماید، از این رو بر آن شدم تا در این باب خدمتی در ابعاد وسعت خود برای همراهان علمی ایجاد کرده تا مورد توجه و عنایت کلیه مهندسان، کارشناسان، کاردانان در رشته موقعیت یابی و سایر رشته های مهندسی مرتبط قرار گیرد.

نگارش این کتاب با هدف گذاری در چندین موضوع پایه ریزی شده است که اهم آنان این چنین است:

- ۱- ارتقاء دانش عمومی مهندسی در علوم موقعیت یابی و ثبت اطلاعات مکانی.
- ۲- کمک به همکاران و تبادل اطلاعات در زمینه خدمات ماهواره ای در ابعاد جهانی.
- ۳- تنویر افکار عمومی علاقمند در تبیین علم تعیین موقعیت در عرصه زندگی روزمره.
- ۴- آگاهی عمومی کلیه کارشناسان و کاردانان و پژوهشگران در رشته های محوری و وابسته از علوم موقعیت یابی.

بدیهی است نگارش و انجام این کتاب بدون همیاری استادان و همنشین های علمی میسر و ممکن نبود و در این باب خاضعانه دست یکایک این عزیزان را می فشارم که همواره با من بودند.

امید است در این دنیای پراکندگی اطلاعاتی این نوشته گامی باشد در ایجاد تمرکز و ریزبینی در مسیر تحقیقاتی کلیه کاربران و دانش پژوهان این علم در کشور عزیzman ایران.

بردیا نعمت نژاد





ح

# فهرست

## فصل اول: اساس و مفاهیم سیستم موقعیت یابی ماهواره‌ای G.P.S

۱-۱ اساس و مفاهیم - کاربردهای علمی	۳
۱-۲ مقدمه	۳
۲- طراحی یک سیستم موقعیت یابی ماهواره‌ای	۴
۳- مفاهیم برای دستیابی به یک سیستم تعیین موقعیت ماهواره‌ای	۶
الف. پیامدهای استراتژیک استقرار ماهواره‌ای	۷
ب. پیامدهای سطوح مقایسه ژئودتیک (Datum)	۸
ج. تسلیم داده‌های کنترل زمینی	۸
د. پی‌آمدۀ اندازه‌گیری ماهواره‌ها	۹
ه- مفاهیم پیامدها در دریافت موقعیت	۹
و. اساس موقعیت یابی	۱۰
ز. تعیین موقعیت مطلق	۱۰
ح. تعیین موقعیت نسبی	۱۲
ط. مشاهدات فرا زمینی	۱۴
۱-۲-۱- ملزومات سیستم	۱۵
۱-۲-۱- موقعیت یابی ماهواره‌ای با نقطه‌نظرهای زیر ایده‌آل می‌باشد.	۱۵
۱-۳-۱- سیستم‌های پیکربندی	۱۵
۱-۳-۲- دید و در دسترس بودن ماهواره	۱۶
(۱) دور گردش:	۱۶
(۲) رديابي زمیني	۱۷
(۳) الگوي تكرار	۱۷
(۴) افق ايستگاهي (دایره دید)	۱۷
(۵) آزيموت و ارتفاع ماهواره	۱۷
۱-۳-۳-۱- ديتوم ماهواره	۱۸
۱-۳-۳-۲- حرکت زمین در فضا و ترانسفورماسيون سیستم مرجع	۲۰
۱-۳-۳-۴- اطلاعات نجومي ماهواره	۲۶

۲۸.....	۱-۴-۴- تکنولوژی اندازه‌گیری
۲۹.....	۱-۴-۱- دامنه یکطرفه و دامنه دو طرفه
۳۰.....	۱-۴-۲- دامنه و اندازه‌گیری تفاوت دامنه‌ها
۳۱.....	۱-۴-۳- زمان ارسال
۳۲.....	۱-۵- برنامه‌ریزی اهداف موقعیت‌یابی:
۳۳.....	۱-۵-۱- تعیین موقعیت به وسیله‌ی فاصله تا ماهواره‌ها
۳۳.....	۱-۶-۱- نمای کلی - ویژگی‌های اساسی
۳۳.....	۱-۶-۱- پیکربندی سیستم
۳۴.....	۱-۶-۲- تکنولوژی ماهواره
۳۴.....	۱-۶-۳- تکنولوژی اندازه‌گیری
۳۵.....	۱-۷-۱- دامنه‌های تحت تأثیر و مطرح:
۳۵.....	۱-۷-۱- مقدمه
۳۶.....	۱-۷-۲- رفتار ساعت ماهواره، فرکانس و ثبات زمان
۳۸.....	۱-۷-۳- حوزه خطاهای پراکندگی ( <b>BIASED RANGES</b> )
۳۸.....	۱-۷-۳- محدوده پراکندگی در گیرنده‌ها
۳۹.....	۱-۸- محدوده پراکندگی در ماهواره
۴۰.....	۱-۹- ابهام دامنه‌ها
۴۱.....	۱-۱۰-۱- هدف‌گذاری موقعیت‌یابی
۴۱.....	۱-۱۰-۱- اساس هندسه طرح
۴۲.....	۱-۱۰-۲- خطوط و سطوح موقعیت
۴۵.....	۱-۱۰-۳- موقعیت‌یابی دامنه تأثیرات گیرنده‌ها
۴۷.....	۱-۱۱-۱- انحرافات در بردهای گیرنده - اختلاف موقعیت‌های دریافت شده
۴۸.....	۱-۱۱-۱-۱- انحرافات در برد اندازه‌گیری ماهواره‌ها
۴۹.....	۱-۱۱-۱-۲- موقعیت‌یابی و اختلاف ( <b>Biase Range</b> ) ماهواره
۵۰.....	۱-۱۱-۳- ابهام در موقعیت‌یابی
۵۱.....	۱-۱۱-۴- اختلاف برد در بردهای مبهم
۵۲.....	۱-۱۱-۵- اشارات اجمالی ( <b>SUMMARY REMARKS</b> )
۵۳.....	۱-۱۱-۶- تأثیرات ناشی از هندسه ماهواره‌ها

## فصل دوم: (GLOBAL POSITIONING SYSTEM)

### سیستم ناوبری هوایی به نام موقعیت یابی جهانی

۱-	- جی پی اس چیست؟
۶۱.....	
۶۱.....	خواص:
۶۲.....	پیدایش و توسعه G.P.S
۶۴.....	- چرا یک سیستم موقعیت یابی ماهواره‌ای؟
۶۶.....	۳- مقدمه‌ای برای G.P.S و با عنوان «سیستم موقعیت یابی ماهواره پایه».
۶۶.....	“GLONASS”
۶۶.....	“STARFIX”
۶۷.....	۴- تکنولوژی پیشرفته راهبری G.P.S
۶۷.....	۴-۱- قابلیت اطمینان سیستم فضایی.
۶۷.....	۴-۲- تکنولوژی ساعت‌های اتمی.
۶۸.....	۴-۳- تکنولوژی نوسان ساز کریستال کوارتز.
۶۸.....	۴-۴- ردیابی دقیق ماهواره و تعیین مدار.
۶۹.....	۴-۵- طیف گسترده تکنولوژی (فناوری).
۶۹.....	۴-۶- فن‌آوری مدارات مجتمع I.C در مقیاس‌های بزرگ.
۶۹.....	۵- زمان G.P.S و سیستم مرجع فضایی.
۶۹.....	۵-۱- موقعیت فضایی مختصات (DATUM) یا سیستم‌های مرجع.
۷۰.....	۵-۲- سیستم مرجع زمان.
۷۰.....	- سیستم WGS ۱۹۸۴ (سیستم ژئودزی جهانی).
۷۰.....	۵-۳- ویژگی‌ها
۷۳.....	سیستم و قاب زمینی بین‌المللی مرجع.
۷۴.....	۵-۷-۱- مؤلفه‌های سیستم G.P.S
۷۵.....	۵-۷-۲- بخش فضایی.
۷۵.....	۵-۷-۳- بخش کنترل.
۸۲.....	۵-۷-۴- بخش کاربر.
۸۳.....	۵-۸- کاربردهای G.P.S
۸۴.....	کاربردهای زمینی:
۸۵.....	کاربردهای هوایی:

۸۵	عملیات دریایی:
۸۶	کاربردهای فضایی:
۸۶	کاربردهای نظامی:
۸۷	۲-۳-۲ نقشهبرداری ماهواره‌ای G.P.S
۸۷	آیا دقت نسبی بالا می‌باشد؟
۹۰	کاربردهای نقشهبرداری زمینی برای G.P.S
۹۱	مزایای G.P.S بر پایه متدهای نقشهبرداری مناسب عرفی.
۹۲	معایب نقشهبرداری G.P.S
۹۴	توصیه‌های افزون‌تر
۹۵	۲-۴-۱ عوامل مؤثر بر دقت G.P.S
۹۵	۲-۴-۲ خطاهای و جنس اندازه‌گیری‌ها
۹۶	۲-۴-۳ اندازه‌گیری‌های دقت موقعیت‌یابی نقطه در G.P.S
۹۹	۲-۴-۴ نمایش و ارائه دقت موقعیت‌یابی نسبی
۹۹	دقت کاراکتریستیک موقعیت‌یابی تفاضلی (Differential Positioning)

### فصل سوم: ساختار سیگنال‌های ماهواره‌ای G.P.S

۱۰۵	۳-۱-۱-۱ ساختار سیگنال‌های ماهواره‌ای G.P.S
۱۰۶	۳-۱-۱-۲ موج‌های حامل (L-Band)
۱۰۸	۳-۱-۲ کد فاصله آزمای PRN که در فاصله‌یابی همواره مورد استفاده قرار می‌گیرد
۱۰۹	۳-۱-۳ پیام‌های ناوبری:
۱۱۰	۳-۲ چرا سیگنال‌ها پیچیده هستند
۱۱۰	۱- سیستم چند کاربره:
۱۱۰	۲- موقعیت‌یابی زمان واقعی یا REAL TIME
۱۱۱	۳- موقعیت‌یابی با دقت بالا
۱۱۱	۴- به کارگیری سیستم مطمئن ضد نارسایی یا (Anti Jumping)
۱۱۱	۵- کاربران نظامی و غیرنظامی
۱۱۱	۳-۳-۲ سیگنال‌های انتقالی به زمین (فرارسانی سیگنال‌ها)
۱۱۲	۳-۳-۱ اصلاح و ترمیم دو به دو کدها (Binary)
۱۱۳	۳-۳-۲ مدولاسیون کلید انتقال فاز دوگانه: BPSK

۱۱۶.....	۳-۴-۳- اندازه‌گیری‌های G.P.S
۱۱۶.....	۳-۴-۱- عملیات گیرنده G.P.S
۱۱۸.....	۳-۴-۲- اندازه‌گیری شبه طول یا Pseudo-Range
۱۱۸.....	۳-۴-۳- طول یابی با کدهای P.R.N
۱۲۱.....	۳-۴-۳- احیاء کدهای P.R.N از محاسبه سیگنال‌های دریافتی
۱۲۲.....	۳-۴-۴- استخراج شبه طول Extraction Of Pseudo-Range
۱۲۴.....	۳-۴-۵- اندازه‌گیری‌های فاز موج حامل
۱۲۶.....	۳-۵- پیغام‌های ناوبری (G.P.S)
۱۲۷.....	۴-۱- ویژگی‌های پیام و محتوای آن
۱۲۸.....	۴-۲- اطلاعات خطای ساعت ماهواره
۱۲۹.....	۴-۳- توزیع و پخش داده‌های نجومی (Ephemeris Data)
۱۳۲.....	۴-۴- مدل یونسferیک

#### فصل چهارم: اجزاء و نقش گیرنده‌ها

۱۳۵.....	۴-۱- اجزاء و نقش گیرنده‌ها
۱۳۵.....	۴-۱-۱- آنتن و تقویت کننده اولیه
۱۳۵.....	۴-۱-۲- کامپیوتر و بخش رادیوفرکانس
۱۳۶.....	۴-۱-۳- واحد ارتباط یا کنترل
۱۳۶.....	۴-۱-۴- دستگاه ثبات یا Recording Devices
۱۳۷.....	۴-۱-۵- منبع انرژی POWER SUPPLY
۱۳۷.....	۴-۲-۱- سخت افزار G.P.S برای نقشه‌برداری
۱۳۸.....	۴-۲-۲- ویژگی‌های سخت افزاری G.P.S
۱۴۰.....	۴-۲-۳- برخی نیازهای سخت افزاری
۱۴۰.....	۴-۲-۴- ویژگی‌های یک فرکانس و دو فرکانس
۱۴۱.....	۴-۴- معیارهای انتخاب یک گیرنده GPS برای کاربری در نقشه‌برداری
۱۴۲.....	۴-۵- نرم افزار نقشه‌برداری G.P.S
۱۴۵.....	۴-۵-۲- نظریات در برنامه‌ریزی نرم افزار
۱۴۷.....	۴-۶- آزمایش سیستم‌های نقشه‌برداری G.P.S

۱۴۹	- آزمون کالیبراسیون (Calibration Test)
۱۵۰	- آزمون صدور گواهینامه (گواهی صلاحیت) (Certifying Test)
۱۵۰	- آزمون تحقیقات و بررسی (Investigative Test)

### **فصل پنجم: نقشهبرداری G.P.S در مقابل ناوبری**

۱۵۳	- نقشهبرداری G.P.S در مقابل ناوبری
۱۵۳	ویژگی‌های نقشهبرداری G.P.S و ناوبری
۱۵۵	- روند افزایش در کاربردهای G.P.S
۱۵۵	نگرش‌های کلی
۱۵۵	- ۵-۱- نگاه آتی ناوبری کاربردی جی پی اس G.P.S
۱۵۶	- ۵-۲- نگاه آتی نقشهبرداری کاربردی جی پی اس G.P.S
۱۵۷	- ۵-۳- ترازیابی G.P.S
۱۵۷	- ۵-۴- ژئودزی G.P.S

### **فصل ششم: سیستم‌های موقعیت‌یابی پس از G.P.S**

GLONASS	161
GALILEO	184
In-Orbit Validation (IOV) satellites	198
BEIDOU/ COMPASS	202
INDIAN REGIONAL NAVIGATIONAL STELLITE SYSTEM	216
(QZSS) Quasi-Zenith Satellite System	220
DORIS	224